NSBシリーズ(標準、カバー)スライドシリンダ……検討手順

検討手順

まず次の表の項目の使用条件を求めてください。

荷重	W	N
ストローク	S	mm
ストローク所要時間	Т	sec
使用圧力	Р	MPa
オーバーハング量	L	mm
外部推力	Н	N

■計算例

NSB40-600で水平取付

W=50N

S=600mm

T=1.8sec

P=0.5MPa

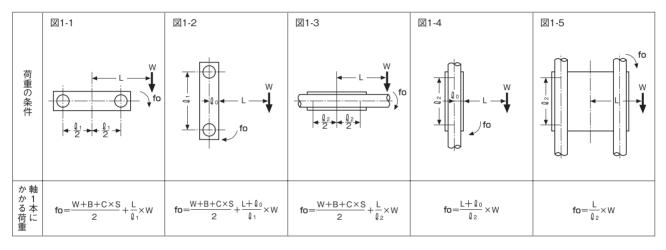
L=100mm

H=0

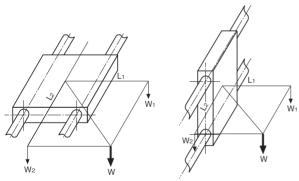
[1] 軸にかかる静荷重 fo (N)

a. 軸にかかる静荷重 fo (N) は、荷重 W (N) とオーバーハング 量 L (mm) によって決まります。

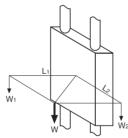
下の図を参考に fo を計算してください。



b. 中間位置に荷重のかかる場合



(注)スライドブロックでエンドさせずに、オーバーハング端でエンドさせる場合、 オーバーハング荷重Wは、スライドシリンダの推力FRと考えてください。



スライドブロック中心から荷重の重心 までの距離をX, Y, Z 各軸方向にわけて 荷重を計算してください。

$$\begin{cases} W_1 = \frac{L_1}{L_1 + L_2} \times W \\ W_2 = \frac{L_2}{L_1 + L_2} \times W \end{cases}$$

W	荷重	N
L	オーバーハング	mm
S	ストローク	mm

型式	В	С	Qо	Q 1	Q 2
NSB30	4.6	0.65÷1000	14	46	74
NSB40	13.0	1.8÷1000	21	60	110
NSX40	31.7	1.0 + 1000	96	60	110
NSB60	28.1	3.3÷1000	28	80	130
NSX60	57.6	3.3 - 1000	129	80	130

■計算例 図1-1の場合

$$fo = \frac{W + B + C \times S}{2} + \frac{L}{\ell_1} \times W$$

$$= \frac{50 + 13.0 + 1.8 \div 1000 \times 600}{2} + \frac{100}{60} \times 50$$

$$= 115.4 \text{N} \qquad \& & \text{t} \text{t} \text{t} \text{$.}$$

NSBシリーズ(標準、カバー)スライドシリンダ·····・検討手順

[2] スライド軸のたわみ δ (mm)

[1]で計算した fo を下の式に代入し、たわみ δ (mm)を求めて ください。また $\max.\delta > \delta$ であることを確認してください。

$$\delta = \frac{(S+E)^3}{157500 \times D^2} \times \left[\frac{(S+E) \times A}{81530} + \frac{fo}{\pi \times D^2} \right] - \text{ (1)}$$

$$\max. \delta = \frac{\varepsilon \times (S + E)}{G}$$

水平使用	A=1
垂直使用	A=0
円周率	π=3.14

型式	D	E	G	3
NSB30	12	126	74	0.111
NSB40, NSX40	20	152	110	0.127
NSB60, NSX60	30	174	130	0.131

下のグラフは、図1-1をもとに $\max.\delta=\delta$ として書いたものです。 その他の場合は計算してください。

■計算例

fo=115.4 水平使用 A=1

$$\delta = \frac{(S+E)^3}{157500 \times D^2} \times \left[\frac{(S+E) \times A}{81530} + \frac{f_0}{\pi \times D^2} \right]$$
$$= \frac{(600+152)^3}{157500 \times 20^2} \times \left[\frac{(600+152) \times 1}{81530} + \frac{115.4}{\pi \times 20^2} \right]$$

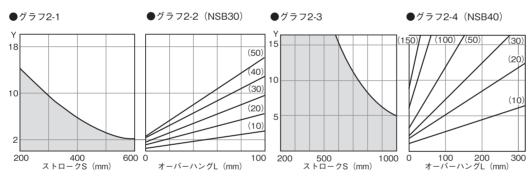
=0.682(mm)

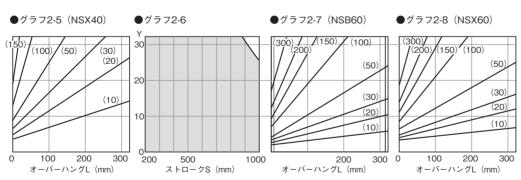
max.
$$\delta = \frac{\varepsilon \times (S+E)}{G}$$

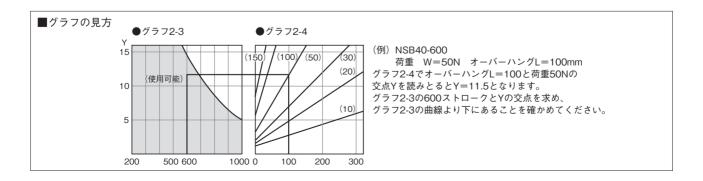
= $\frac{0.127 \times (600+152)}{110}$
= 0.868(mm)

 $\max. \delta > \delta$ som σοκ

(注)グラフ中の()内の数字は、荷重W(N)を表しています。







[3] 最大実効推力 FR(N)

 $F_R = \alpha \times (P - P_m)$

型式	а	Pm
NSB30	250	0.15
NSB40, NSX40	470	0.12
NSB60, NSX60	1260	0.07

[4] 負荷荷重 FL(N)の計算

 $F_L=2\mu \text{ fo} + (1-A)\times(W+W_1)+H$

水平取付	A=1
垂直取付	A=0
	•

型式	W 1	μ
NSB30	0.01.024.44:100	0.30
NSB30-B	8.2+S×1.44÷100	0.05
NSB40	15.71.020.00 : 100	0.30
NSB40-B	15.7+S×2.23÷100	0.05
NSX40	34.4+S×2.23÷100	0.30
NSX40-B	34.4+5×2.23÷100	0.05
NSB60	20.71.022.01100	0.30
NSB60-B	32.7+S×3.9÷100	0.05
NSX60	00.01.020.01100	0.30
NSX60-B	62.2+\$×3.9÷100	0.05

[5] 負荷率 n

 $\eta = \frac{F_L}{F_R}$

通常負荷率 η < 0.5 で使用してください。 最大負荷率 $\max.\eta$ \leq 0.8 まで使用可能です。

(注)max.ŋ>0.8ですとメータアウト排気絞りが充分な効果を 発揮できません。

[6] 速度 V (mm/sec)の計算

 $V = \frac{S}{T-t}$

t:速度補正係数(sec)

次頁のグラフを参考に求めてください。

仕様範囲 NSB30

エア :300<V<1000

NSB40

エア :200<V<1000

NSB60

エア : 160 < V < 500

(注)1.負荷荷重FLが大きくなればは大きくなります。 2.ストロークが長くなければ、tは大きくなります。 3.V>1000の場合、パッキンその他が異常磨耗を起こし 寿命が短くなります。

■計算例

	型式	使用圧力P(MPa)				
	± 24	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
最大実効推力	NSB30	38	63	88	113	138
F _R (N) - - -	NSB40	0.5	132	179	226	273
	NSX40	85				
	NSB60	290	440	542	000	70.4
	NSX60	290	416	542	668	794

例

使用圧力 P=0.5MPa

 $F_R = \alpha \times (P-Pm)$

 $=470\times(0.5-0.12)$

=178.6

例

fo=115.4N 水平使用A=1

H=0

より

 $F_L = 2 \mu f_0 + (1 - A) \times (W + W_1) + H$

 $=2\times0.30\times115.4+(1-1)\times$

 $(50+15.7+600\times2.23\div100)+0$

=69.2

 $\eta = \frac{F_L}{F_R} = \frac{69.2}{178.6} = 0.39$

η < 0.5なのでOK

■計算例

グラフ6-7より

t =0.6とすると

 $V = \frac{600}{1.8 - 0.6} = 500 \text{mm/sec}$

となり

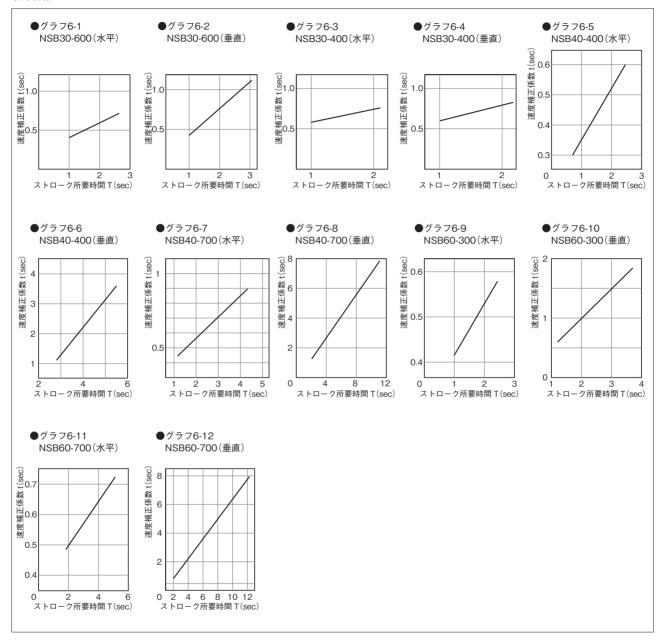
200 < V < 1000 mm/sec

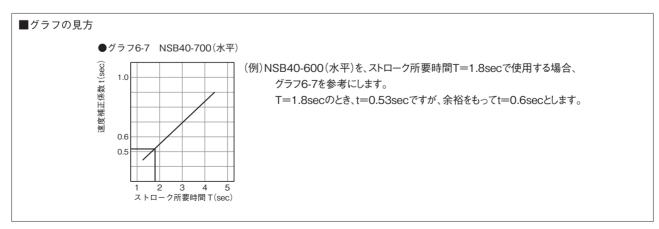
の範囲内なのでOK

NSBシリーズ(標準、カバー)スライドシリンダ……検討手順

下のグラフは、各条件下で速度係数を実測および計算したものです。 W=ON

(無負荷)





[7] クッション

7-1 内部クッションエネルギE(J)

 $E = \frac{V^2}{1.96 \times 10^7} \times (W + R + K \times S)$

 $\text{max. E=M}{\times}\text{Cs}$

E<max. E

Cs:クッションストローク(mm)

max. 20(ただし、シリンダ本体の クッションストローク10mm)

型式	R	K	М
NSB30	8.2	0.14÷1000	0.034
NSB40	13.5	5.58÷1000	0.091
NSX40	32.2	5.56 - 1000	0.091
NSB60	29.1	9.75÷1000	0.097
NSX60	58.6	9.75-1000	0.097

7-2 油圧クッションエネルギ E(J)

 $E = \frac{V^2}{1.96 \times 10^7} \times (W + R + K \times S) + Q \times P \times CD$

CD:油圧クッションストローク (mm)

P :使用圧力(MPa)

E<max. E

型式	max. E	Q	max. CD
NSB30	6.5	0.25	13
NSB40, NSX40	37.8	0.47	23
NSB60, NSX60	37.8	1.26	23

■計算例

 $E = \frac{500^2}{1.96 \times 10^7} \times (50 + 13.5 + 5.58 \div 1000 \times 600)$ = 0.853J

ストロークは、フルに使用するのでクッションストローク

20mmとすると

max. $E=0.091 \times 20$

=1.82J

max. E>E

なのでOK

(注) ストロークを片側で制限して使用する場合、制限したストローク分だけクッションストロークは短くなります。

(例) NSB40-600で片側のみ5mm制限して使用する

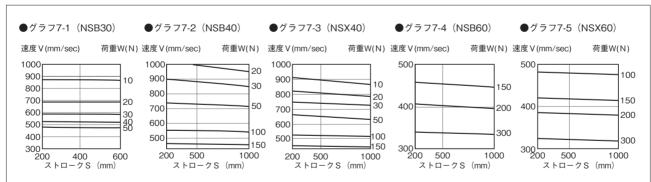
場合

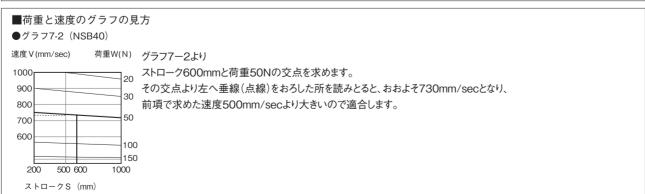
Cs=20-5

=15

となります。

■内部クッション吸収エネルギを max. Eとした場合の荷重と速度の関係のグラフ





NSBシリーズ(標準、カバー)スライドシリンダ……検討手順

[8] スライドブロックに働く最大力 $f\alpha$ (N)

$$f\alpha = \frac{W \times V^2 \times L}{39200 \times Cs \times \ell_2} + \frac{A}{2} \times (W+B+C \times S) + \frac{L}{\ell_2} \times W \times (1-A)$$

B, C, № 2は [1] の静荷重の表を 参考にしてください。

 $f \alpha < f \alpha Max$

型式	max. f α
NSB30	180
NSB30-B	290
NSB40, NSX40	630
NSB40-B, NSX40-B	830
NSB60, NSX60	1260
NSB60-B, NSX60-B	1870

[9] 寿命

9-1 スライドブッシュの寿命 Y1 (回)

a面圧 U (N/cm²)

 $U=J_1\times fa$ U<700

(b)PV(N/cm²・m/min)値

PV=0.06×U×V PV<5200

$$Y_1 = \frac{1.08}{S} \times \left(\frac{86700}{U} - V \right) \times 10^6$$

	J1
NSB30	4.0
NSB40, NSX40	1.11
NSB60, NSX60	0.56

9-2 ベアリングの寿命 Y2 (回)

$$Y_2 = \frac{0.39}{S} \times \left(\frac{K_1}{f \alpha}\right)^3 \times 10^6$$

	K1
NSB30-B	280
NSB40-B, NSX40-B	880
NSB60-B, NSX60-B	1600

9-3 パッキンの寿命 Y3 (回)

$$Y_3 = \frac{2 \times 10^9}{S}$$

9-4 クッションパッキンの寿命 Y4回)

$$Y_4 = 2 \times 10^6$$

■計算例

$$f\alpha = \frac{50 \times 500^2 \times 100}{39200 \times 20 \times 110} + \frac{1}{2}$$

$$\times (50 + 13.0 + 0.1.8 \div 1000 \times 600)$$

$$= 46.5 \quad \text{max. } f\alpha > f\alpha \text{ α $\circ 0$ $\circ 0$ K}$$

$$U=1.11 \times 46.5$$

$$Y_1 = \frac{1.08}{600} \times \left[\frac{86700}{51.6} - 500 \right] \times 10^6$$
=2120000

ベアリングの寿命

$$Y_2 = \frac{0.39}{600} \times \left[\frac{880}{46.5} \right]^3 \times 10^6$$
= 4405000

パッキンの寿命

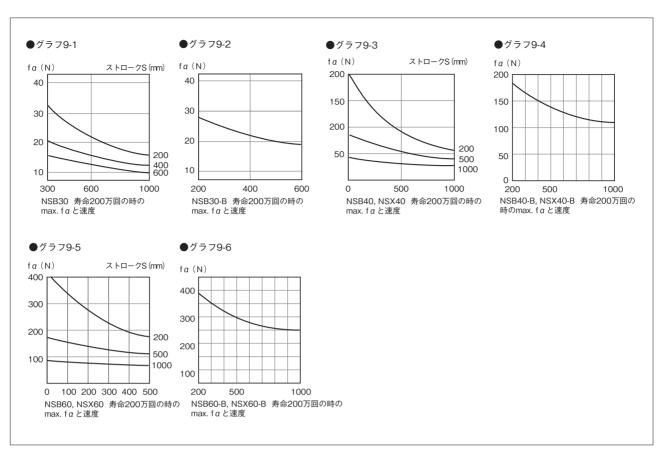
$$Y_3 = \frac{2 \times 10^9}{600} = 3335000$$

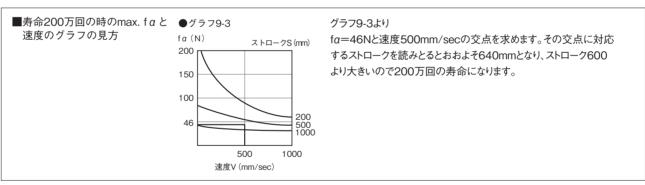
$$Y_4 = 2 \times 10^6$$

=2000000

以上より

Y4が最小となるので寿命は 200万回となります。





SY型 スライドシリンダ……検討手順

検討手順

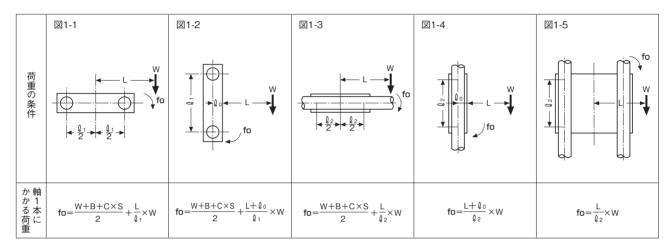
まず次の表の項目の使用条件を求めてください。

荷重	W	N
ストローク	S	mm
ストローク所要時間	Т	sec
使用圧力	Р	MPa
オーバーハング量	L	mm
外部推力	Н	N

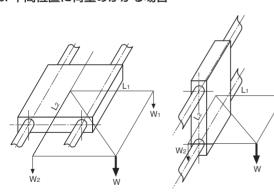
[1] 軸にかかる静荷重 fo (N)

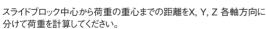
a. 軸にかかる静荷重 fo (N) は、荷重 W (N) とオーバーハング 量 L (mm) によって決まります。

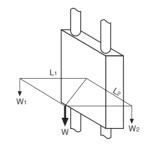
下の図を参考に fo を計算してください。



b. 中間位置に荷重のかかる場合







(注) スライドブロックでエンドさせずに、 オーバーハング端でエンドさせる場合、 オーバーハング荷重Wは、スライドシ リンダの推力FRと考えてください。

W1=	L ₁	×W
W2=	<u>L2</u> L1+L2	×W

型式	В	С	Qо	Q 1	Q 2
SY30	13.4	0.65÷1000	34	108	82
SY40	25.2	1.8÷1000	40	136	112
SY60	60.3	3.3÷1000	50	184	132

[2] スライド軸のたわみ δ (mm)

[1]で計算した **fo** を下の式に代入し、たわみ δ (mm)を求めて ください。またmax. δ > δ であることを確認してください。

$$\delta \ = \frac{(S+E)^3}{157500 \times D^2} \times \left[\frac{(S+E) \times A}{81530} + \frac{fo}{\pi \times D^2} \right]$$

$$\max. \delta = \frac{\varepsilon \times (S + E)}{G}$$

水平使用	A=1
垂直使用	A=0
円周率	$\pi = 3.14$

型式	D	Е	G	3
SY30	16	130	82	0.111
SY40	20	152	112	0.127
SY60	30	174	132	0.131

[3] 最大実効推力 FR(N)

 $F_R = \alpha \times (P-Pm)$

型式	α	Pm
SY30	210	0.21
SY40	370	0.17
SY60	1000	0.1

[4] 負荷荷重 FL(N) の計算

 $FL=2\mu$ fo + $(1-A)\times(W+W_1)+H$

水平取付

垂直取付		A=	=0
型式		W 1	μ
SY30	17+S×1.44÷100		0.30
SY30-B			0.05
SY40	27.8+S×2.23÷100		0.30
SY40-B			0.05
SY60	64.9+S×3.9÷100		0.30
SY60-B			0.05

A=1

[5] 負荷率 n

$$\eta = \frac{F_L}{F_R}$$

通常負荷率 η <0.5で使用してください。

最大負荷率 $\max. \eta \le 0.8$ まで使用可能です。

(注) $\max \eta > 0.8$ ですとメータアウト回路が充分な効果を発揮できません。

[6] 速度 V (mm/sec)の計算

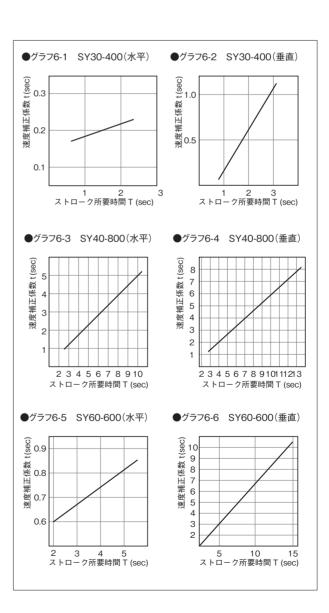
$$V=egin{array}{c} S \\ T-t \end{array}$$
 $t:$ 速度補正係数(sec)
下のグラフを参考に求めてください。

仕様範囲

SY30: 200 < V < 1000 SY40: 150 < V < 500 SY60: 160 < V < 500

(注) 1.負荷荷重FLが大きくなれば t は大きくなります。2.ストロークが長くなれば t は大きくなります。3. Vが上の値を超えるとパッキンその他が異常磨耗を起こし寿命が短くなります。

下のグラフは、各条件で速度係数を実測および計算したものです。 W=ON(無負荷)



SY型 スライドシリンダ……検討手順

[7] クッション

7-1 内部クッションエネルギ E(J)

 $E = \frac{V^2}{1.96 \times 10^7} \times (W + R + K \times S)$

max. E=M×Cs

E<max. E

Cs:クッションストローク(mm)

max.20(ただし、シリンダ本体の

クッションストローク10mm)

型式	R	K	М
SY30	14.2	3.6÷1000	0.034
SY40	25.7	5.58÷1000	0.091
SY60	61.2	9.75÷1000	0.097

7-2 油圧クッションエネルギ E(J)

 $E = \frac{V^2}{1.96 \times 10^7} \times (W + R + K \times S) + Q \times P \times CD$

CD:油圧クッションストロークmm

P :使用圧力 MPa

E<max. E

型式	max. E	Q	max. Cd
SY30	6.5	0.25	13
SY40	37.8	0.47	23
SY60	37.8	1.26	23

[8] スライドブロックに働く最大力 $f\alpha$ (N)

$$f\alpha = \frac{W \times V^2 \times L}{39200 \times Cs \times \ell_2} + \frac{A}{2} \times (W + B + C \times S) + \frac{L}{\ell_2} \times W \times (1 - A)$$

B, C, ℓ 2は [1] の静荷重の表を 参考にしてください。

 $f \alpha < f \alpha Max.$

型式	max. fα
SY30	500
SY30-B	560
SY40	630
SY40-B	830
SY60	1260
SY60-B	1870
	•

[9] 寿命

9-1 スライドブッシュの寿命 Y1(回)

(a)面圧 U (N/cm²)

 $U=J_1\times f\alpha$ U<700

(b)PV(N/cm²・m/min)値

PV=0.06×U×V PV<5200

$$(\hat{\mathbb{C}}$$
 スライドブッシュの寿命 Y1 (回)
$$Y_1 = \frac{1.08}{S} \times \left(\frac{86700}{U} - V \right) \times 10^6$$

型式	J1
SY30	1.39
SY40	1.11
SY60	0.56

9-2 ベアリングの寿命 Y2 (回)

$$Y_2 = \frac{0.39}{S} \times \left(\frac{K_1}{f a}\right)^3 \times 10^6$$

型式	K ₁
SY30-B	790
SY40-B	880
SY60-B	1600

9-3 パッキンの寿命 Y3 (回)

$$Y_3 = \frac{2 \times 10^9}{S}$$

9-4 クッションパッキンの寿命 Y4 (回)

 $Y_4 = 2 \times 10^6$

検討手順

まず次の表の項目の使用条件を求めてください。

荷重	W	N
ストローク	S	mm
ストローク所要時間	Т	sec
使用圧力	Р	MPa
オーバーハング量	L	mm
外部推力	Н	N

■計算例

SU30-1000で水平取付

W=50N

S=1000mm

T=7sec

P=0.5MPa

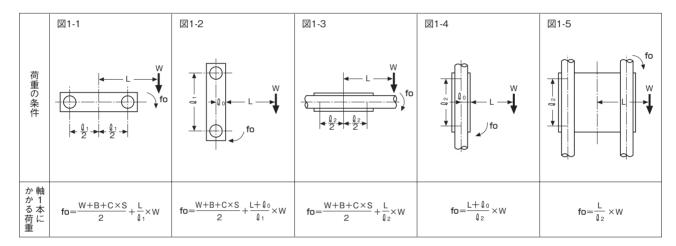
L=40mm

H=0

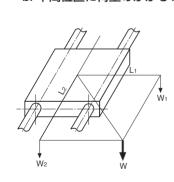
[1] 軸にかかる静荷重 fo (N)

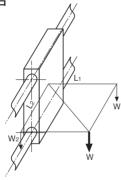
a. 軸にかかる静荷重 fo (N) は、荷重 W (N) とオーバーハング 量 L (mm) によって決まります。

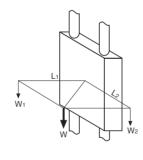
下の図を参考に fo を計算してください。











スライドブロック中心から荷重の重心 までの距離をX, Y, Z 各軸方向に分けて 荷重を計算してください。

 $\frac{L_1}{L_1+L_2} \times W$

(注)スライドブロックでエンドさせずに、オーバーハング端でエンドさせる場合、 オーバーハング荷重Wは、スライドシリンダの推力Fnと考えてください。

	$W_2 = \frac{L_2}{L_1 + L_2} \times W$
■計算例	SU30でストローク1000mm、荷重W=50N、

オーバーハングL=40mmの場合 図1-1より

型式	В	С	lo	Q 1	Q2
SU30	14.7	0.8÷1000	16	44	120
SU30-L	14.7	0.0 . 1000	23		
SU40	26.0	1.8÷1000	20	- 50	150
SU40-L	26.0		26		
SU63	16.1	46.4 3.3÷1000	26	70	200
SU63-L	40.4		30	70	200

fo=
$$\frac{W+B+C\times S}{2} + \frac{L}{\ell_1} \times W$$

= $\frac{50+14.7+0.8\div 1000\times 1000}{2} + \frac{40}{44} \times 50$
=78.2N となります。

[2] スライド軸のたわみ δ (mm)

[1] で計算した **fo** を下の式に代入し、たわみ δ (mm) を求めて ください。また $\max.\delta > \delta$ および $2 > \delta$ であることを確認 してください。

$$\delta \ = \frac{(S+E)^3}{352200 \times D^2} \times \left[\frac{(S+E) \times A}{87590} + \frac{fo}{\pi \times D^2} \right] - \ (1)$$

円周率			π=3.14		
型式	D		E	G	3
SU30	20		235	120	0.127
SU40	25		275	150	0.127
SU63	30		340	200	0.131

A = 1

A=0

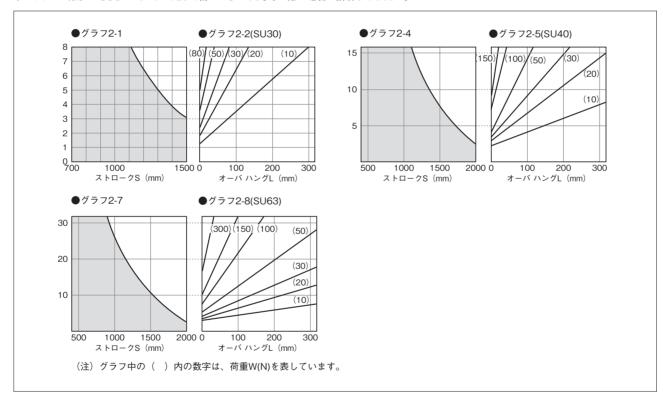
水平使用

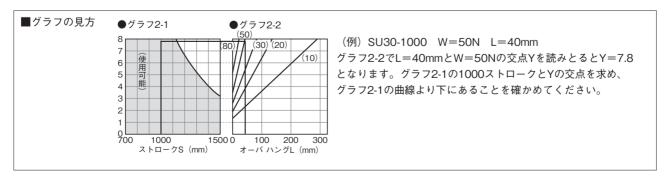
垂直使用

$$\max. \delta = \frac{\varepsilon \times (S+E)}{G} - \boxed{3}$$

■計算例 fo=78.2 水平使用 A=1
$$\delta = \frac{(1000+235)^3}{352200\times20^2} \times \left[\frac{(1000+235)\times 1}{87590} + \frac{78.2}{3.14\times20^2}\right] = 1.02 \text{(mm)} \ 2 > \delta \ \text{max.} \ \delta = \frac{0.127\times(1000+235)}{120} = 1.31 \text{(mm)}$$
 max. $\delta > \delta$ なのでOK

下のグラフは、図1-1をもとに $\max.\delta=\delta$ として書いたものです。その他の場合は計算してください。





[3] 最大実効推力 FR(N)

 $F_R = \alpha \times (P-P_m)$

型式	а	Pm
SU30	530	0.2
SU40	940	0.18
SU63	2120	0.15

[4] 負荷荷重 FL(N) の計算

水平取付

 $F_L=2\mu \text{ fo} + (1-A)\times(W+W_1)+H$

垂直取付		A=0	
型式		W 1	μ
SU30	14.5	0.30	
SU30-L		0.05	
SU40	25.5	0.30	
SU40-L		0.05	
SU63	45.2	0.30	
SU63-L		0.05	

A=1

[5] 負荷率 n

 $\eta = \frac{F_L}{F_R}$

通常は η < 0.5で使用しますが η > 0.7の時はメータアウト排気絞りが充分な効果を発揮できません。

■計算例

	型式		使用圧力P(MPa)			
最大実効推力		0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
F _R (N)	SU30	53	106	159	212	265
	SU40	113	207	301	395	489
	SU63	318	530	742	954	1166

例

使用圧力 P=0.5MPa

 $F_R = 530 \times (0.5 - 0.2)$

=159

例

W=50N, fo=78.2N, H=0N, A=1

 $F_L = 2 \times 0.30 \times 78.2 + (1-1) \times (50 + 14.5) + 0$

=47

 $\eta = \frac{47}{159} = 0.3$

η < 0.5なのでOK

[6] 速度 V (mm/sec) の計算

 $V=egin{array}{c} S \\ T-t \end{array}$ t: 速度補正係数(sec) 次頁のグラフを参考に求めてください。

仕様範囲

SU30

エア:200<V<700 ハイドロ:20<V<75

SU40

エア:200<V<500 ハイドロ:25<V<60

SU63

エア:200<V<500 ハイドロ:10<V<25

(注)1.負荷荷重FLが大きくなればtは大きくなります。 2.ストロークが長くなければ、tは大きくなります。

3.Vが上記の値以上の場合、バッキンその他が異常磨耗を起こし寿命が短くなります。

■計算例

T=7sec, S=1000mm 次頁のグラフ6-3を参考に

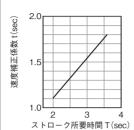
t=2.6secとする

 $V = \frac{1000}{7 - 2.6} = 227 \text{mm/sec}$

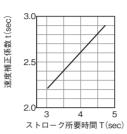
となります。

下のグラフは、各条件下で速度係数を実測および計算したものです。 W=ON(無負荷)

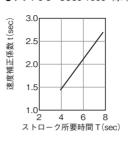
●グラフ6-1 SU30-360(水平)



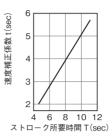
●グラフ6-2 SU30-360(垂直)



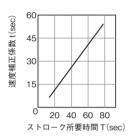
●グラフ6-3 SU30-1000 (水平)



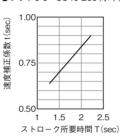
●グラフ6-4 SU30-1000 (垂直)



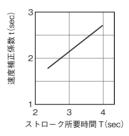
●グラフ6-5 SU30H-500(水平)



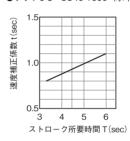
●グラフ6-6 SU40-260(水平)



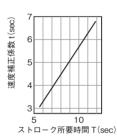
●グラフ6-7 SU40-260(垂直)



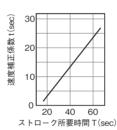
●グラフ6-8 SU40-1000 (水平)



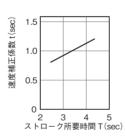
●グラフ6-9 SU40-1000(垂直)



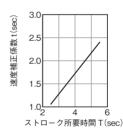
●グラフ6-10 SU40H-1000 (水平)



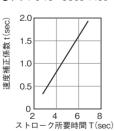
●グラフ6-11 SU63-630 (水平)



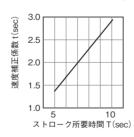
●グラフ6-12 SU63-630 (垂直)



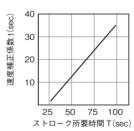
●グラフ6-13 SU63-1450 (水平)



●グラフ6-14 SU63-1450 (垂直)

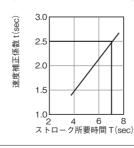


●グラフ6-15 SU63H-630 (水平)



■グラフの見方

●グラフ6-3 SU30-1000 (水平)



例 SU30-1000(水平)を、ストローク所要時間T=7secで使用する場合、 グラフ6-3を参考にします。

T=7secのとき、t=2.5secですが、余裕を見てt=2.6secとします。

[7] クッション

7-1 内部クッションエネルギ E(J)

 $E = \frac{V^2}{1.96 \times 10^7} \times (W + R + K \times S)$

 $\text{max. E=M}\!\times\!\text{Cs}$

E<max. E

Cs: クッションストロークmm

型式	R	K	М	max. Cs
SU30	19.7	0.64÷100	0.040	12
SU40	37.1	1.44÷100	0.088	15
SU63	76.9	2.64÷100	0.146	18

7-2 油圧クッションエネルギ E(J)

 $E = \frac{V^2}{1.96 \times 10^7} \times (W + R + K \times S) + Q \times P \times CD$

CD:油圧クッションストロークmm

P :使用圧力 MPa

E<max. E

型式	max. E	Q	max. CD
SU30	6.5	0.53	13
SU40	37.8	0.94	23
SU63	37.8	2.12	23

■計算例

V=227mm/sec, W=50N, S=1000mm

$$E = \frac{227^2}{1.96 \times 10^7} \times (50 + 19.7 + 0.64 \div 100 \times 1000)$$

= 0.2J

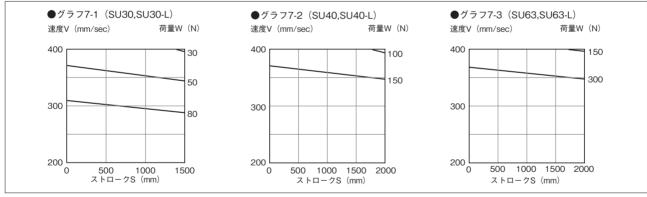
Cs=12mm

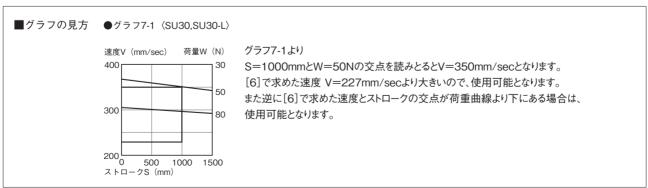
 $\text{max. E=}0.040\times12$

=0.48J

max. E>E なのでOK

■内部クッション吸収エネルギを max. E とした場合の荷重と速度の関係のグラフ





[8] スライドブロックに働く最大力 $f\alpha(N)$

$$f\alpha = \frac{W \times V^2 \times L}{39200 \times Cs \times \ell_2} + \frac{A}{2} \times (W + B + C \times S) + \frac{L}{\ell_2} \times W \times (1 - A)$$

B, C, №2は [1] の静荷重の表を 参考にしてください。

 $f \alpha < max. f \alpha$

型式	max. fα
SU30	630
SU30-L	830
SU40, SU40-L	830
SU63, SU63-L	1520

[9] 寿 命

9-1 スライドブッシュの寿命 Y1(回)

(a)面圧 U (N/cm²)

 $U=J_1\times f\alpha$ U<700

(b)PV(N/cm²・m/min)値

PV=0.06×U×V PV<5200

(C)スライドブッシュの寿命 Y1 (回)

$$Y_1 = \frac{1.08}{S} \times \left(\frac{86700}{U} - V\right) \times 10^6$$

型式	J1
SU30	1.11
SU40	0.67
SU63	0.44

9-2 ベアリングの寿命 Y2 (回)

$$Y_2 = \frac{0.39}{S} \times \left(\frac{K_1}{f \alpha}\right)^3 \times 10^6$$

型式	K ₁
SU30-L	880
SU40-L	1000
SU63-L	1600

9-3 パッキンの寿命 Y3 (回)

$$Y_3 = \frac{10^9}{9}$$

9-4 クッションパッキンの寿命 Y4 (回)

$$Y_4 = 2 \times 10^6$$

■計算例

W=50N, V=227mm/sec, L=40mm

Cs=12mm, A=1, S=1000mm

$$fa = \frac{50 \times 227^2 \times 40}{39200 \times 12 \times 120} + \frac{1}{2} \times$$

 $(50+14.7+0.8 \div 1000 \times$

$$1000 \times \frac{40}{120} \times 50 \times (1-1)$$

=34.6 max.fa>fa なのでOK

 $U=1.11\times34.6$

=38.4 700>UなのでOK

 $PV = 0.06 \times 38.4 \times 227$

=523 5200>PVなのでOK

$$Y_1 = \frac{1.08}{1000} \times \left[\frac{86700}{38.4} - 227 \right] \times 10^6$$

=220万回

$$Y_3 = \frac{10^9}{1000}$$

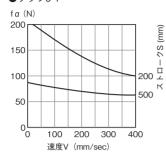
=100万回

Y4 =200万回

により寿命は100万回となります。

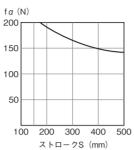
■最大力 fαと寿命

●グラフ9-1



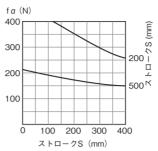
SU30寿命200万回の時の速度とfa。500 ストローク以上を選択する場合、faは上図の500ストロークと同じで寿命は2000kmとかります。

●グラフ9-2



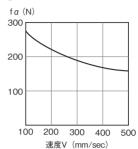
SU30-L寿命200万回の時のfaとストローク。500ストローク以上の場合、fa=139以下で寿命は2000kmとなります

●グラフ9-3



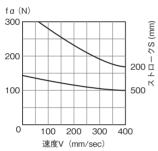
SU40寿命200万回の時の速度とfa。500 ストローク以上を選択する場合、faは上図 の500ストロークのfaと同じで寿命は2000 kmとなります。

●グラフ9-4



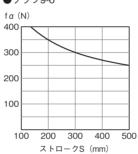
SU40-L寿命200万回の時のfaとストローク。500ストローク以上の場合、fa=157以下で寿命は2000kmとなります。

●グラフ9-5



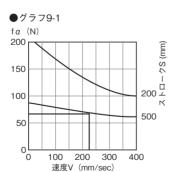
SU63寿命200万回の時の速度とfa。500 ストローク以上を選択する場合、faは上図 の500ストロークと同じで寿命は2000kmと なります。

●グラフ9-6



SU63-L寿命200万回の時の faとストローク。500ストローク以上を選択する場合、fa=252以下で寿命は2000kmとなります。

■グラフの見方



グラフ9-1より

例題のように、ストロークが500mmを超える場合は、500mmの曲線と、速度227mm/secの交点より $f\alpha$ を読むと $f\alpha$ = 70 N となります、計算で求めた $f\alpha$ = 34.6 N より大きいので寿命は2000kmとなり寿命回数は、

$$Y_3 = \frac{10^9}{1000} = 100万回となります。$$

スライドシリンダ参考資料

■速度について

ストロークを所要時間で割ると見かけの平均速度は得られますが、現実には慣性負荷と抵抗負荷の組み合わせなので図1のようにタイムラグ、オーバーシュート、振動などが発生し複雑なものになります。計算を簡略化するために、現実にあったモデル化をして解析を行います。

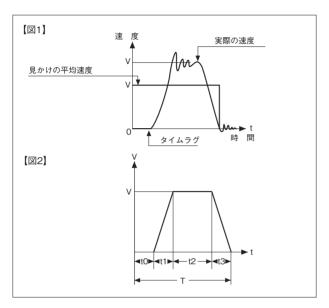


図2のように等加速度で加減速を行い、中間は等速運動を行うものと すると、この台形の面積が走行ストロークSを表します。

 $S = \int Vdt = S_1 + S_2 + S_3$

ストローク所要時間 T=to+t1+t2+t3 となります。

【記号の説明】

S:ストローク

S1:加速ストローク

S2: 等速走行ストローク

S3:減速ストローク

(クッションストローク)

T:ストローク所要時間

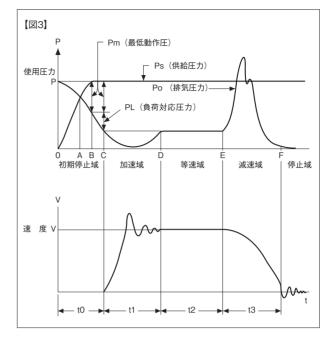
to:タイムラグ

tı:加速時間

t2:等速走行時間

t3:減速時間

一般的にシリンダをメータアウト方式(ピストン差圧バランス調整方式)で速度コントロールする場合、供給側圧力の影響は少なく、排圧側圧力によってシリンダの動きは左右されます。



■初期停止域

供給圧力Psの立上り勾配は、配管容積、電磁弁のオリフィス、その他の流量抵抗によって決まります。

排気圧力Poの立下り勾配は、シリンダ容積(排気量)と スピードコントローラの開度によって決まります。

無負荷で効率100%(最低動作圧=0)の場合A点でシリンダは動き始めますが、実際には Pm>0なので無負荷の場合でもB点で動き始めます。

さらに負荷が掛かる場合は、負荷対応圧力PLが加算されるので C点で動き始めます。

すなわち、タイムラグ to は、次の値によって決まります。

- ●負荷率(n)
- ●スピードコントローラの開度(排気圧力Po)
- ●配管容積、電磁弁オリフィスなどの流量抵抗
- ●シリンダ容積
- ●供給圧

■加速域

排気圧力が下がることにより推力が負荷より大きくなりシリンダは加速されて動きます。

■等速域

ピストンが加速されて動くことにより、排気側容積が急激に減少し、 メータアウト回路で絞られているため、排気側は圧縮されて排気圧Poは 上昇し、推力と負荷力の力のバランスがとれたD点から等速運動と なります。

■減凍域

E点でクッションに入るため、排気圧力は圧縮されて上昇して減速を行い 停止します。

以上の圧力と動作の関係は次のようになります。

推力=Ps

負荷力=Pm+PL+Poであり供給圧Psは、立上りが早いのでほぼ一定と考え、Pm、PLも条件によって定まった値なのでPoの変化によって運動状態は決まります。

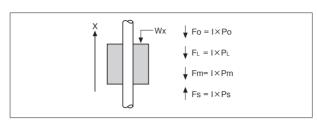
Po>Ps-Pm-PL: 初期停止域 Po=Ps-Pm-PL: 動作開始 Po<Ps-Pm-PL: 加速域 Po=Ps-Pm-PL: 等速域 Po>Ps-Pm-PL: 減速域 Po=0 : 停止域

【記号の説明】

Po:排気圧力 Ps:供給圧力 Pm:最低動作圧力 PL:負荷対応圧力 Fo:排気推力 Fs:理論推力 Fm:摩擦損失推力 FL:負荷推力

Wx: 負荷(スライドシリンダの 場合、スライドブロックな どの本体負荷W1と使用者の 加える負荷Wおよび外部推

カHoの合計) I : 受圧面積 η : 負荷率 各推力と圧力には次のような関係があります。



上図の運動方程式は

$$Fs{-}Fm{-}F_L{-}Fo{=}\,\frac{Wx}{g}{\times}\frac{d^2x}{dt^2}\,{\,\succeq\,} x\,\eta\,\sharp\, \tau\,.$$

加速度域においては、

FL>>Foなので

$$FL+Fo = \pi \times (Fs-Fm) = \eta \times FR$$

$$\therefore (1 - \eta) \times F_{R} = \frac{Wx}{g} \times \frac{d^{2}x}{dt^{2}}$$

$$\frac{dx}{dt} = (1 - \eta) \times F_R \times \frac{g}{Wx} \times t = V$$

加速度域では t=t1なので

$$\begin{aligned} t_1 &= \frac{Wx \times V}{g \times (1-\eta) \times F_R} & \cdots & \text{ } 1 \end{aligned} \quad \text{$\succeq \text{$t$ is \mathfrak{f}}$}, \\ t_1 &= \frac{2 \times S_1}{V} & \cdots & \text{ } 2 \end{aligned}$$

(2)を(1)に代入すると

ストローク所要時間

$$T = t_0 + t_1 + t_2 + t_3$$
 $t_2 = \frac{S_2}{V}$ $t_3 = \frac{2 \times S_3}{V}$

以上より

$$T = t_0 + \frac{2 \times S_1}{V} + \frac{S_2}{V} + \frac{2 \times S_3}{V}$$

また $S_2=S-S_1-S_3$ なので

$$T = t_0 + \frac{1}{V} \times (S + S_1 + S_3) \cdots$$
 (4)

(3)および(4)より

$$\frac{\mathsf{Wx}}{2 \times \mathsf{g} \times (1-\eta) \times \mathsf{FR}} \times \mathsf{V}^2 - (\mathsf{T} - \mathsf{to}) \times \mathsf{V} + (\mathsf{S} + \mathsf{S}_3) = 0$$

この2次方程式の正数解の小さい方が求める速度 V になります。 この計算を行うのは煩雑になるので本文の検討手順の速度の項は、

 $T = t_0 + t_1 + t_2 + t_3$, $S = S_1 + S_2 + S_3$

$$t_1 = \frac{2 \times S_1}{V}$$
, $t_2 = \frac{S_2}{V}$, $t_3 = \frac{S_3}{V}$

を解いて求めた次式

$$V = \frac{S}{T - to - \frac{t_1}{2} - \frac{t_3}{2}}$$

$$\&0 \quad to + \frac{t_1}{2} + \frac{t_3}{2} = t \quad \&0.$$

$$V = \frac{S}{T - t} \quad \&0.$$

t を実測および計算し求めたものです。